

Widerlegung und Korrektur

$$H_z = -\vec{\mu} \cdot \vec{B}$$

Elektronen: $\vec{\mu} = \mu \frac{\vec{L}}{\hbar}$, $\mu = \frac{q\hbar}{2m}$
Elektronen $\mu = \mu_B = -\frac{|e|\hbar}{2m_e}$ oft auch $\mu_B = \frac{|e|\hbar}{2m_e}$

Spin: $\vec{\mu} = g\mu \frac{\vec{S}}{\hbar}$

Elektron $\mu = \mu_B$ $g = 2 \left[1 + \frac{\alpha}{2\pi} + \dots \right] \approx 2$

Kerne $\mu = \mu_N := \frac{|e|\hbar}{2m_p} \ll |\mu_B|$

Proton: $g = 5,586\dots$

Neutron: $g = -3,826\dots$

Darstellungen für $S = \frac{1}{2}$

$$[S_x, S_y] = i\hbar S_z \text{ und zykl. Vert.}$$

$$[S^2, S_z] = 0 \rightarrow S^2 |s, m\rangle = \hbar^2 s(s+1) |s, m\rangle = \frac{3}{4} \hbar^2 |s, m\rangle$$

$$-s \leq m \leq s \quad S_z |s, m\rangle = \hbar m |s, m\rangle$$

$$s = \frac{1}{2} \quad m = -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}$$

Darstellung durch Pauli-Matrizen

$$\vec{S} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma} \quad \sigma_x \sigma_y = i\sigma_z \text{ und zyklisch} \quad \sigma_y \sigma_x = -i\sigma_z$$

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

nützlich einzuführen: $\sigma_+ = \frac{1}{2} (\sigma_x + i\sigma_y) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ (Spin nach oben drehen)

Spinflip operatoren: $\sigma_- = \frac{1}{2} (\sigma_x - i\sigma_y) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ (Spin nach unten drehen)

Notation:

$$|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle = |\uparrow\rangle = |\uparrow\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ orthonormiert}$$

$$|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle = |\downarrow\rangle = |\downarrow\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ und vollständig}$$

$$\sigma_x^2 = \sigma_y^2 = \sigma_z^2 = 1 \rightarrow S^2 = \frac{\hbar^2}{4} (\sigma_x^2 + \sigma_y^2 + \sigma_z^2) = \frac{3}{4} \hbar^2$$

Superposition

$$|\psi\rangle = \alpha |\uparrow\rangle + \beta |\downarrow\rangle \quad |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$$

$$|\psi\rangle = \left(\cos\left(\frac{\theta}{2}\right)e^{-i\frac{\phi}{2}}|+\rangle + \sin\left(\frac{\theta}{2}\right)e^{i\frac{\phi}{2}}|-\rangle\right)$$

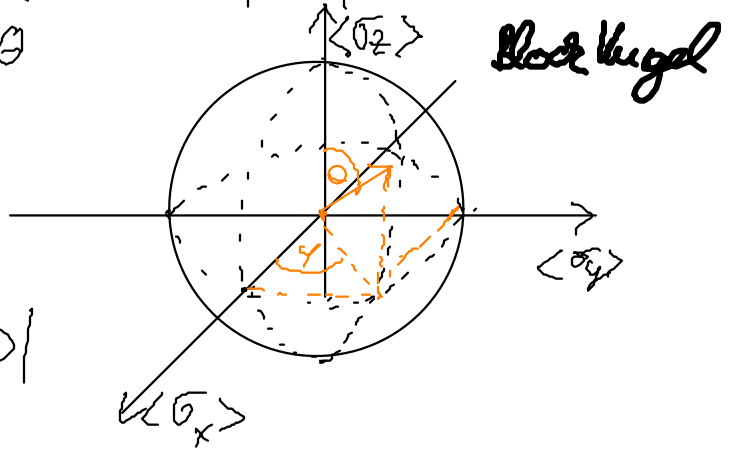
Erwartungswerte

$$\langle\sigma_z\rangle = \langle\psi|\sigma_z|\psi\rangle = (\alpha^* \beta^*) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = |\alpha|^2 - |\beta|^2$$

$$= \cos^2\frac{\theta}{2} - \sin^2\frac{\theta}{2} = \cos\theta$$

$$\langle\sigma_x\rangle = \sin\theta \cos\phi$$

$$\langle\sigma_y\rangle = \sin\theta \sin\phi$$

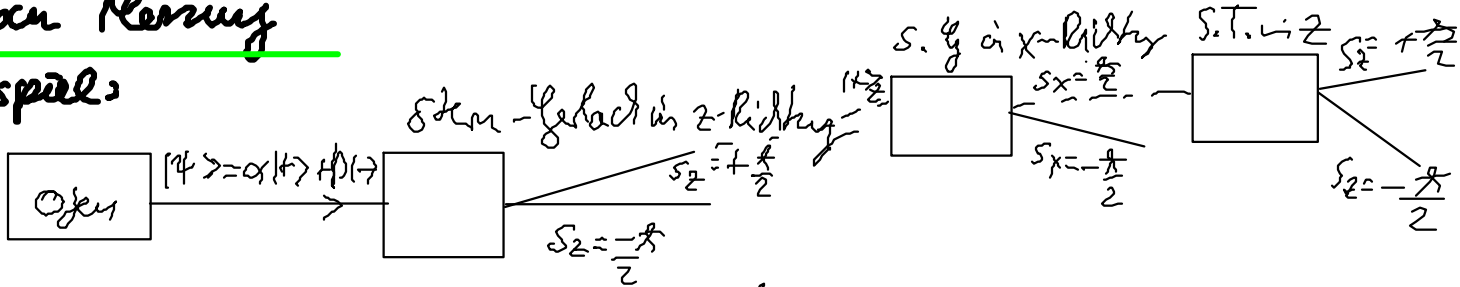


Beachte

$$\Delta\sigma_x \Delta\sigma_y \geq \frac{1}{2} |\langle[\sigma_x, \sigma_y]\rangle| = |\langle\sigma_z\rangle|$$

Spin Messung

Beispiel:



① Messung von S_z : $S_z|\nu\rangle_z = \nu \frac{\hbar}{2} |\nu\rangle_z$ $\nu = +, -$

a) Wahrscheinlichkeit $+\frac{\hbar}{2}$ zu finden ist $|\langle +|\psi\rangle|^2 = |\alpha|^2$

Nach der Messung ist der Zustand $|+\rangle_z$

(weitere Messungen an diesem Zustand S_z liefert mit Sicherheit $+\frac{\hbar}{2}$)

b) das selbe für $-\frac{\hbar}{2}$

② Messung von S_x $S_x|\nu\rangle_x = \nu \frac{\hbar}{2} |\nu\rangle_x$ $\nu = +, -$

$$|\pm\rangle_x = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+\rangle_z \pm |-\rangle_z)$$

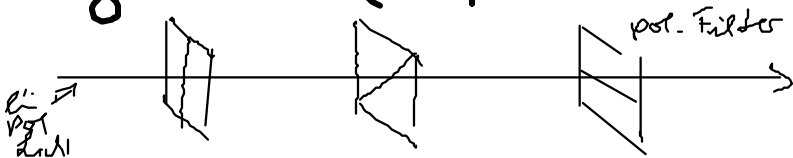
$|\psi\rangle = |+\rangle_z$ Messung $S_x = +\frac{\hbar}{2}$ mit WS $|\langle +|\psi\rangle|^2 = \frac{1}{2}$

Nach der Messung ist der Zustand $|\psi\rangle = |+\rangle_x$

③ Messung von S_z

\Rightarrow erhalte $S_z = +\frac{\hbar}{2}$ beide WS $\frac{1}{2}$
 $S_z = -\frac{\hbar}{2}$

Vergleich mit (lin. polarisiertem Licht) Optik



- zwei \perp Filter lassen nicht durch
- mit einem 45° Filter durch

3.2 Spin-Dynamik

Kohärente Oszillation

Spin im Magnetfeld in z-Richtung

$$H = -g \frac{\mu}{\hbar} \vec{S} \cdot \vec{B} = -g \frac{\mu}{2} B \sigma_z = -\frac{\hbar \omega_0}{2} \sigma_z$$

Larmorfrequenz $\hbar \omega_0 = g \mu B$

$$H = \begin{pmatrix} -\frac{\hbar \omega_0}{2} & 0 \\ 0 & \frac{\hbar \omega_0}{2} \end{pmatrix} \rightarrow \text{Grundzustandsenergie } (\hbar \omega_0 > 0)$$

Angeregte Energie

$$E_g = -\frac{\hbar \omega_0}{2}$$

$$E_e = \frac{\hbar \omega_0}{2}$$

$$\begin{pmatrix} E_0 & & 0 \\ & E_1 & \\ 0 & & \dots \end{pmatrix} \begin{matrix} \text{1. Zustand} \\ \text{2. Zustand} \\ \vdots \end{matrix}$$

Diagonalform von H

(Lösung unterschiedl. Notationen der E-Reihenfolge)

- Für $\omega_0 > 0$, $g > 0$ ist H in üblicher Anordnung
- Für $\omega_0 < 0$, $g < 0$ (Elektronen) nehmen $H = \begin{pmatrix} 0 & \dots \\ \dots & -E_0 \end{pmatrix}$ c.T.
 wobei $|+\rangle \rightarrow |-\rangle$, $|-\rangle \rightarrow |+\rangle$

$$|\psi(t=0)\rangle = \alpha_0 |+\rangle + \beta_0 |-\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle = \exp[-i \frac{H}{\hbar} t] |\psi(0)\rangle = \exp[i \frac{\omega_0}{2} t \sigma_z] |\psi(0)\rangle$$

$$= \exp[i \frac{\omega_0}{2} t] \alpha_0 |+\rangle + \exp[-i \frac{\omega_0}{2} t] \beta_0 |-\rangle$$

$$= \exp[i \frac{\omega_0 t}{2}] \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta_0}{2} \exp[-i \frac{1}{2} (\varphi_0 - \omega_0 t)] \\ \sin \frac{\theta_0}{2} \exp[i \frac{1}{2} (\varphi_0 - \omega_0 t)] \end{pmatrix}$$

$$\langle \sigma_z \rangle(t) = \cos \theta_0$$

$$\langle \sigma_x \rangle(t) = \sin \theta_0 \cos(\varphi_0 - \omega_0 t)$$

$$\langle \sigma_y \rangle(t) = \sin \theta_0 \sin(\varphi_0 - \omega_0 t)$$

Kohärente Oszillation:

Verschiedene zeitabhängig End

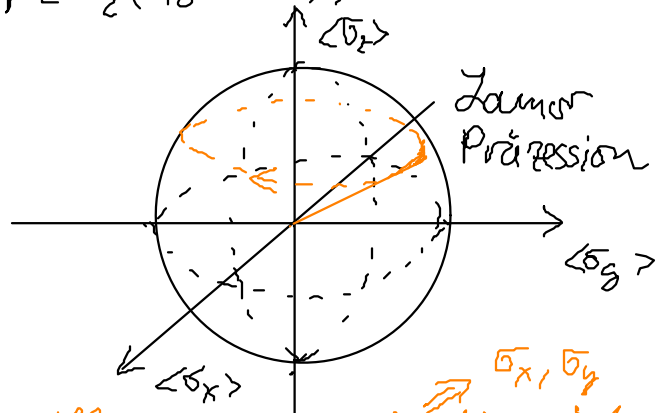
der Eigenwerte führt zur Oszillation gegenüber Messgrößen

(manchmal fälschlicherweise Rabi-Oszillation genannt)

$$\text{Frequenz } \omega_0 \Rightarrow \text{also } \langle \vec{\sigma} \rangle(t = \frac{2\pi}{\omega_0}) = \langle \vec{\sigma} \rangle(0)$$

$$\text{Zustand } |\psi\rangle(t = \frac{2\pi}{\omega_0}) = -|\psi\rangle(0)$$

$$|\psi\rangle(t = \frac{4\pi}{\omega_0}) = |\psi\rangle(0)$$



Alle Observablen drehen sich mit der Frequenz ω_0 aber der Zustand ändert sich nicht (wegen $\frac{1}{2}$).

Drehung um Achse

angenommen \hat{B} zeigt (ab $t=0$) in x -Richtung

$$H = -g \frac{\mu}{2} B_x \sigma_x \quad U(t, 0) = \exp[-i \frac{H}{\hbar} t] = \exp[i \zeta \sigma_x]$$

$$\zeta = g \frac{\mu}{2 \hbar} B_x t$$

$$\exp[i \zeta \sigma_x] |\psi\rangle \quad \left(\zeta \stackrel{!}{=} 2\theta \right)$$

Lösungsmöglichkeiten

① Entwickle $|\psi\rangle$ in Basis zu σ_x ...

$$\begin{aligned} \textcircled{2} \exp[i \zeta \sigma_x] &= 1 + i \zeta \sigma_x - \frac{1}{2!} \zeta^2 \sigma_x^2 - \frac{i}{3!} \zeta^3 \sigma_x^3 \\ &= \cos(\zeta) \mathbb{1} + i \sin(\zeta) \sigma_x \end{aligned}$$

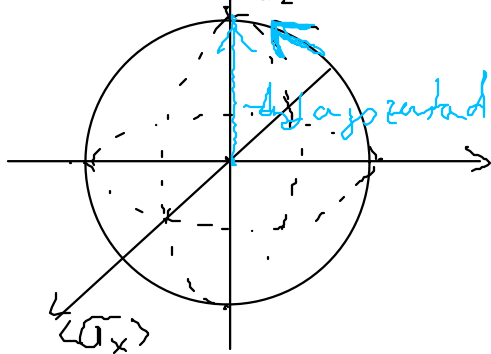
$$\Rightarrow |\psi(t)\rangle = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = (\mathbb{1} + i \sin(\zeta) \sigma_x) \begin{pmatrix} \alpha_0 \\ \beta_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \zeta & i \sin \zeta \\ i \sin \zeta & \cos \zeta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_0 \\ \beta_0 \end{pmatrix}$$

Vereinfachung: $\beta_0 = 0, \alpha_0 = 1$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \zeta \\ \sin \zeta \end{pmatrix} \Rightarrow \langle \sigma_z \rangle(t) = \cos(2\zeta) = \cos\left(\frac{g \mu B_x t}{\hbar}\right)$$

$$\langle \sigma_x \rangle(t) = 0$$

$$\langle \sigma_y \rangle(t) = \sin(2\zeta)$$



Drehung um die x -Achse

beliebiges α_0, β_0 Drehung um x -Achse

Allgemein: Drehung um Achse \hat{u}

$$R_{\hat{u}}(\alpha) = \exp\left[-i \alpha \frac{\hat{S} \cdot \hat{u}}{\hbar}\right] = \exp\left[-i \frac{\alpha}{2} \hat{\sigma} \cdot \hat{u}\right] = \cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} - i \hat{\sigma} \cdot \hat{u} \sin \frac{\alpha}{2}$$

$$R_{\hat{u}}(2\pi) = -\mathbb{1}, \quad R_{\hat{u}}(4\pi) = \mathbb{1}, \quad \text{aber } A = R_{\hat{u}}(2\pi) A R_{\hat{u}}^\dagger(2\pi) = A$$