

$$H_1 = -\vec{M} \cdot \vec{B}$$

Bahn: $\vec{M} = \mu \frac{1}{\hbar} L$ $\mu = \frac{q\hbar}{2m}$

Elektronen $\mu = \mu_B = \frac{-|e|\hbar}{2m_e}$ (oft $\mu_B = \frac{|e|\hbar}{2m_e}$)

Spin Elektron $\vec{M} = g \mu \frac{1}{\hbar} \vec{S}$

$\mu = \mu_B$; $g = 2 \left[1 + \frac{\alpha}{2\pi} + \dots \right] \approx 2$

Kerne: $\mu = \mu_N := \frac{|e|\hbar}{2m_p} \ll |\mu_B|$

Proton $g = 5,586$ ← Korrektur

Neutron $g = -3,826$ ←

Wiederholung

μ_N für Protonen als "Einheit"
auch für Neutron

[Spin]

Darstellung für $S = 1/2$

Spin ist Drehimpuls:

$$[S_x, S_y] = i\hbar S_z$$

$$[S^2, S_z] = 0 \rightarrow S^2 |S, m\rangle = \hbar^2 S(S+1) |S, m\rangle = \frac{3}{4} \hbar^2 |S, m\rangle$$

$$S_z |S, m\rangle = \hbar m |S, m\rangle$$

$$-S \leq m \leq S, \quad \Delta m = 1$$

$$\Rightarrow m = \pm \frac{1}{2}$$

Pauli - Matrizen

$$\vec{S} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma}$$

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad ; \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$

$$\sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad ; \quad \sigma_x \sigma_y = i \sigma_z$$

nützlich: $\sigma_+ = \frac{1}{2} (\sigma_x + i\sigma_y) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$\sigma_- = \frac{1}{2} (\sigma_x - i\sigma_y) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

"Spin-flip" Operatoren

Notation

erstes $\frac{1}{2}$ ist redundant

$$\begin{aligned} \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle &\Rightarrow \left| \frac{1}{2} \right\rangle \Rightarrow |+\rangle \\ \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle &\Rightarrow \left| -\frac{1}{2} \right\rangle \Rightarrow |-\rangle \end{aligned}$$

in der gewählten Darstellung ergeben sich Vektoren

für $|+\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$
 $|-\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \sigma_x^2 = \sigma_y^2 = \sigma_z^2 = 1 &\Rightarrow S^2 = \frac{\hbar^2}{4} (\sigma_x^2 + \sigma_y^2 + \sigma_z^2) \\ &= \frac{3}{4} \hbar^2 \end{aligned}$$

Superposition

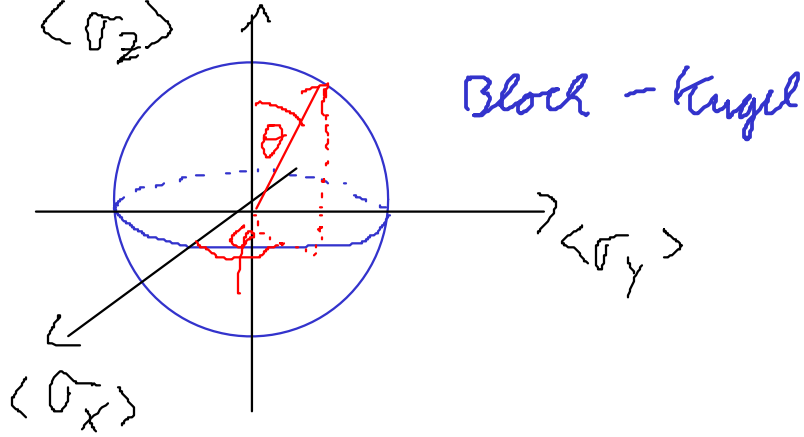
$$\begin{aligned} |4\rangle &= \alpha |+\rangle + \beta |-\rangle \quad ; \quad |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1 \\ &= e^{i\frac{\chi}{2}} \left(\cos \frac{\theta}{2} e^{-i\frac{\varphi}{2}} |+\rangle + \sin \frac{\theta}{2} e^{i\frac{\varphi}{2}} |-\rangle \right) \end{aligned}$$

Erwartungswerte

$$\begin{aligned} \langle \sigma_z \rangle &= \langle 4 | \sigma_z | 4 \rangle = (\alpha^* \quad \beta^*) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} \\ &= |\alpha|^2 - |\beta|^2 = \cos^2 \frac{\theta}{2} - \sin^2 \frac{\theta}{2} = \cos \theta \end{aligned}$$

$$\langle \sigma_x \rangle = \sin \theta \cos \varphi$$

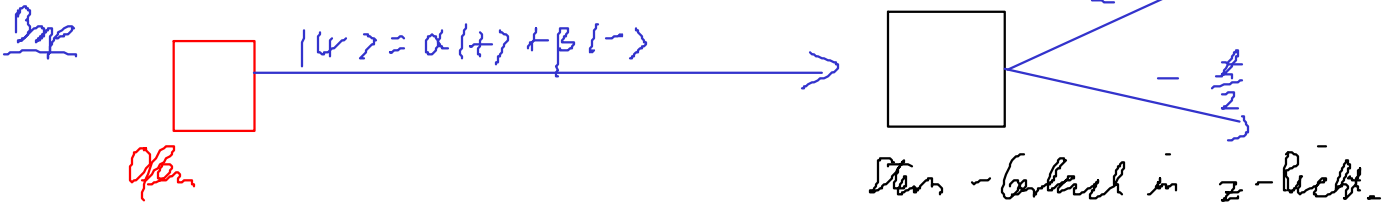
$$\langle \sigma_y \rangle = \sin \theta \sin \varphi$$



Block - Kugel

Beachte aber das $\Delta \sigma_x \Delta \sigma_y \geq \frac{1}{2} |\langle [\sigma_x, \sigma_y] \rangle| = |\langle \sigma_z \rangle|$

Spin - Messung



1) Messung von S_z

$$S_z |v\rangle_z = v \frac{\hbar}{2} |v\rangle_z$$

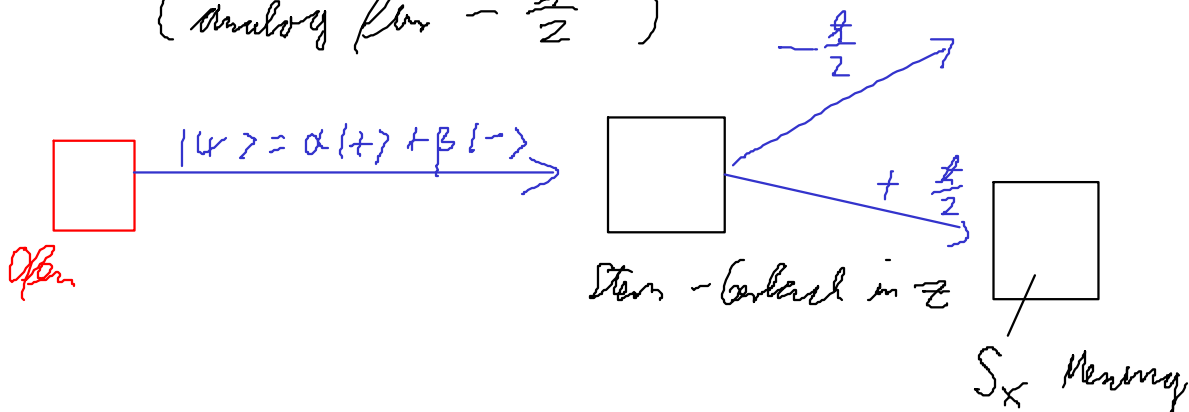
Wahrscheinlichkeit, $+\frac{\hbar}{2}$ zu finden ist $|\langle +|\psi\rangle|^2 = |\alpha|^2$

Danach ist der Zustand $|+\rangle_z$

Weitere Messungen liefern mit Sicherheit $+\frac{\hbar}{2}$

(analog für $-\frac{\hbar}{2}$)

2)



Messung von S_x : $S_x |v\rangle_x = v \frac{\hbar}{2} |v\rangle_x$

$$v = +, - \quad | \pm \rangle_x = \frac{1}{\sqrt{2}} (| + \rangle_z \pm | - \rangle_z)$$

$|\psi\rangle = |+\rangle_z$ Messung $S_x = \pm \frac{\hbar}{2}$ mit WS

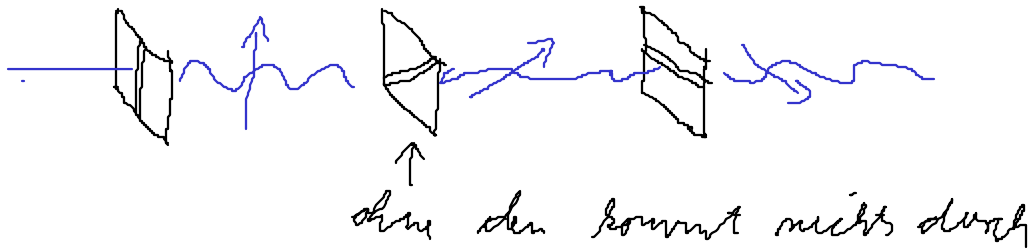
$$|\langle - | + \rangle_z|^2 = \frac{1}{2}$$

daher ist $|\psi\rangle = |+\rangle_x$

3) Messung von S_z

erhalte $S_x = +\frac{\hbar}{2}$ $S_z = -\frac{\hbar}{2}$ beide mit WS $\frac{1}{2}$

Vgl. Optik mit Pol.-Filter



3.2 Spin - Dynamik

Kohärente Oszillation

Spin in Magnetfeld in z - Richtung

$$H = -g \frac{\mu}{\hbar} \vec{S} \cdot \vec{B} = -\frac{g\mu}{2} B \sigma_z = -\frac{\hbar \omega_0}{2} \sigma_z$$

Larmor - Frequenz $\hbar \omega_0 = g \mu B$ ($\hbar \omega_0 > 0$, also Positronen)

$$H = \begin{pmatrix} -\frac{\hbar \omega_0}{2} & 0 \\ 0 & +\frac{\hbar \omega_0}{2} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} \text{Grundzustands-} \\ \text{energie} \\ E_g = -\frac{\hbar \omega_0}{2} \\ E_e = \frac{\hbar \omega_0}{2} \end{array}$$

weyl. Diagonalform

$$H = \begin{pmatrix} E_0 & & & \\ & E_1 & & \\ & & E_2 & \\ & & & \dots \end{pmatrix}$$

angewandt

$g = \text{ground State}$
 $e = \text{excited}$

2. Möglichkeiten alle dreier, weil Elektronen negativ geladen sind, oder ignorieren und mit Ladung q (statt $|e|$) rechnen. Hier nehmen q , daher ist Spin mal parallel mal antiparallel, da $q = -e \Rightarrow \mu < 0$

Für $\omega_0 > 0$ (pos. Ladung) hat $H = -\frac{\hbar\omega}{2} \sigma_z$ die übliche Anordnung $\begin{pmatrix} E_0 & 0 \\ 0 & E_1 \end{pmatrix}$ und $|\psi_0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

Für $\omega < 0$ (neg. Ladung) ist diese übliche Konvention nicht eingebaut.

\Rightarrow entweder $H = \begin{pmatrix} E_e & 0 \\ 0 & E_g \end{pmatrix}$ nehmen

oder alle Umdrehen $|+\rangle \rightarrow |-\rangle$; $|-\rangle \rightarrow |+\rangle$

$$|\psi(t=0)\rangle = \alpha_0 |+\rangle + \beta_0 |-\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle = \exp(-i H \frac{t}{\hbar}) |\psi(0)\rangle$$

$$= \exp(\frac{i}{2} \omega_0 t \sigma_z) |\psi(0)\rangle$$

$$= \exp(\frac{i}{2} \omega_0 t) \alpha |+\rangle + \exp(-\frac{i}{2} \omega_0 t) \beta |-\rangle$$

$$= \exp(i \frac{\theta}{2}) \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} \exp(-\frac{i}{2} (\varphi_0 - \omega_0 t)) \\ \sin \frac{\theta}{2} \exp(+\frac{i}{2} (\varphi_0 - \omega_0 t)) \end{pmatrix}$$

$$\langle \sigma_z \rangle (t) = \cos \theta_0$$

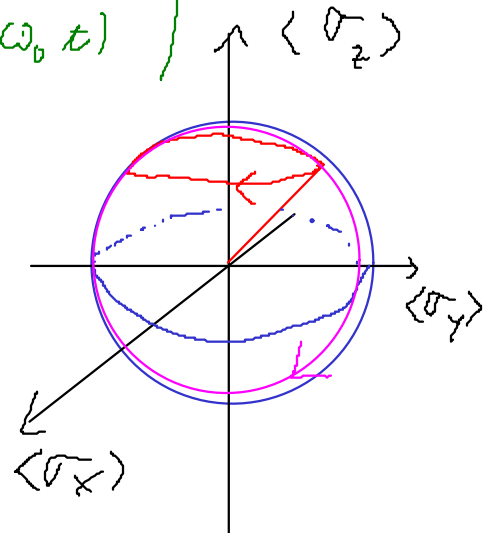
$$\langle \sigma_x \rangle (t) = \sin \theta_0 \cos(\varphi_0 - \omega_0 t)$$

$$\langle \sigma_y \rangle (t) = \sin \theta_0 \sin(\varphi_0 - \omega_0 t)$$

Kohärente Oszillation:

verschiedene zeitabhängigkeiten der EV

führt zu Oszillationen geeigneter Messgrößen



siehe unten

(manchmal fälschlicherweise als Rabi-Oszillation genannt)

Frequenz ist ω_0

$$\text{also } \langle \vec{\sigma} \rangle (t = \frac{2\pi}{\omega_0}) = \langle \vec{\sigma} \rangle (0)$$

$$\text{Zustand } |\psi(t = \frac{2\pi}{\omega_0})\rangle = -|\psi(t=0)\rangle$$

$$\text{erst } |\psi(t = \frac{4\pi}{\omega_0})\rangle = |\psi(0)\rangle$$

Der Zustand "rotiert" halb so schnell wie die Observablen

Drehung um Achse

Angenommen \vec{B} zeigt (ab $t=0$) in x -Richtung

$$H = -\gamma \frac{\hbar}{2} B_x \sigma_x \quad ; \quad U(t,0) = e^{-\frac{i}{\hbar} H t} = e^{i\varphi \sigma_x}$$

$$\text{zeta } \varphi = \frac{\gamma \hbar}{2\hbar} B_x t$$

Lösungsmöglichkeit: Entwicklung von $|\psi\rangle$ in Basis von σ_x

Alternativ:

$$2) \quad \exp(i\varphi \sigma_x) = 1 + i\varphi \sigma_x - \frac{1}{2!} \varphi^2 \underbrace{\sigma_x^2}_{\mathbb{1}} - \frac{i}{3!} \varphi^3 \underbrace{\sigma_x^3}_{\sigma_x}$$

$$= \cos(\varphi) \mathbb{1} + i \sin(\varphi) \sigma_x$$

$$\Rightarrow |\psi(t)\rangle = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \left(\cos(\varphi) \mathbb{1} + i \sin(\varphi) \sigma_x \right) \begin{pmatrix} \alpha_0 \\ \beta_0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos \varphi & i \sin \varphi \\ i \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_0 \\ \beta_0 \end{pmatrix}$$

Vereinfachung

$$\beta_0 = 0, \quad \alpha_0 = 1$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \vartheta \\ -i \sin \vartheta \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \langle \sigma_z \rangle(t) = \cos 2\vartheta = \cos\left(\frac{g\mu B_x}{\hbar} t\right)$$

$$\langle \sigma_x \rangle(t) = 0$$

$$\langle \sigma_y \rangle(t) = \sin 2\vartheta$$

Drehung um

x-Achse mit

$$\text{Frequenz } \frac{g\mu B_x}{\hbar}$$

Drehung siehe oben

für bel. $\alpha_0, \beta_0 \Rightarrow$ Drehung um x-Achse
mit Freq. $\frac{g\mu B_x}{\hbar}$

Allgemein: Drehung um Achse \hat{u}

$$R_{\hat{u}}(\alpha) = \exp(-i\alpha \vec{S} \cdot \hat{u} / \hbar) = \exp(-i\frac{\alpha}{2} \vec{\sigma} \cdot \hat{u})$$
$$= \cos\left(\frac{\alpha}{2}\right) \mathbb{1} - i \vec{\sigma} \cdot \hat{u} \sin\left(\frac{\alpha}{2}\right)$$

$$R_{\hat{u}}(2\pi) = \mathbb{1} \quad \text{über } A' = R_{\hat{u}}(2\pi) A R_{\hat{u}}^\dagger(2\pi) = A$$

$$R_{\hat{u}}(4\pi) = \mathbb{1}$$